

CT SYSME

*Journée non thématique
du Comité Technique
systèmes mécatroniques*

**À ISAE-SUPMÉCA
LE 15 OCTOBRE 2026**

8h30	Accueil - café (D100 ou D101)
9h00	Introduction et présentation IS2M
9h10	Simulation thermique rapide pour la fabrication additive robotisée : des modèles substitués aux champs paramétriques informés par la physique Larbi YOUSFI, ISAE-Supméca
9h50	Multivariable Control of a Buck-Boost Switched Inertance Hydraulic Converter Lucas THURA, INSA-Lyon
10h30	Energy-based modelling of cardiovascular system with dielectric elastomer actuator integrated Ning LIU, FEMTO-ST
11h10	Anatomy-Aware Hierarchical Design of a Soft Continuum Robot for Telecystoscopic Bladder Inspection Imane FERRADJ, PIMM ENSAM Paris
11h50	Repas restaurant école - Café
13h00	Visite Labo / Alix
14h00	Piezoelectric mechatronics: from physical principles to applications Micky RAKOTONDRABE, UTTOP
15h00	Interpretable Nonlinear System Identification of Port-Hamiltonian Systems: Application to a Magnetic Levitation System Achraf ELMESSAOUDI, FEMTO-ST
15h40	Robotic Milling: From Experimental Modal Analysis of Robot Vibrations to Time-Domain Simulation of the Machining Process Grigorii ALTSHUL, PIMM ENSAM Paris
16h20	Dispositif automatisé pour la manipulation et le suivi de trajectoire de cellules biologiques par champ électrique Alexis LEFÈVRE, FEMTO-ST
17h30	Perspectives du CT / Cartographie des activités/collaboration/interactions